

# 計算結果のリアルな表現を目指して

- インテル® oneAPI レンダリング・ツールキット -

intel.

1

oneAPI

RENDERING TOOLKIT

久保寺 陽子

# 本日の内容

- インテル® oneAPI レンダリング・ツールキットの概要
  - インテル® Embree
  - インテル® オープン・イメージ・デノイズ
  - インテル® オープン・ボリューム・カーネル・ライブラリー (インテル® オープン VKL)
  - インテル® OSPRay Studio
  - USD Hydra 用インテル® OSPRay プラグイン
  - インテル® オープン・パス・ガイディング・ライブラリー (インテル® オープン PGL)
- インテル® OSPRay とプログラミング・モデル
- デモ
- 技術情報

# インテル® oneAPI ツールキット

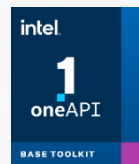
## CPU から XPU までカバーする開発ツールの完全なセット



### インテル® oneAPI ベース・ツールキット

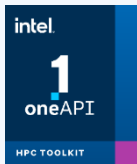
ネイティブコード開発者

C++, データ並列 C++ アプリケーションおよびインテル® oneAPI ライブラリー・ベースのアプリケーションを構築するためのハイパフォーマンス・ツールの基本セット



### ドメイン固有の アドオン・ツールキット

特別なワークロード



### インテル® oneAPI HPC ツール キット

スケーラブルで高速な Fortran OpenMP\*  
および MPI アプリケーションを開発



### インテル® oneAPI IoT ツールキット

ネットワークのエッジで実行する、効率的な、信頼性  
の高いソリューションを構築



### インテル® AI アナリティクス・ツ ールキット

最適化された DL フレームワークとハイパフォー  
マンスの Python\* ライブラリーでマシンラーニン  
グとデータ・サイエンス・パイプラインを高速化



### インテル® oneAPI レンダリング・ ツールキット

ハイパフォーマンスで高忠実度のビジュアルライゼー  
ション・アプリケーションを作成

### oneAPI 対応の ツールキット

データ科学者/AI 開発者向け



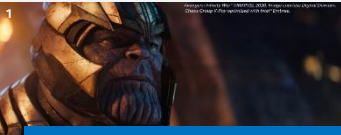
### インテル® ディストリビューションの OpenVINO™ ツールキット

エッジからクラウドまでハイパフォーマンスな推論と  
アプリケーションをデプロイ

# 写実性の高いレンダリング インテル® oneAPI レンダリング・ツールキット

## インテル® Embree

ハイパフォーマンスで機能豊富な  
レイトレーシング & 写実的なレン  
ダリングを実現



## インテル® OSPRay

スケーラブルで移植性の高い分散  
レンダリング API



## インテル® オープン・ イメージ・デノイズ

AI によって高速化されたデノイザー  
が優れたビジュアル品質を実現



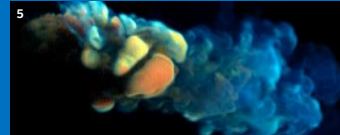
## インテル® OpenSWR

ハイパフォーマンスでスケーラブル  
な OpenGL\* 互換ラスタライザー



## インテル® オープン VKL

3D 空間データ処理のレンダリング  
& シミュレーション



## インテル® OSPRay Studio

新しくシーン・グラフ・アプリケー  
ションの GUI を備えたリアルタイム・レンダリング



## インテル® OSPRay for Hydra

ユニバーサル・シーン・ディスクリプション  
Hydra レンダリング・サブシステムにレンダリ  
ング・ツールキット・ライブラリーをプラグイン  
で接続



## インテル® オープン PGL (pre-1.0)

物理ベース・レンダリングでアダプティブ分散  
リダクション技術を実装するライブラリー

インテル® Embree 4 から、外付けGPUを初めてサポート:

- ・インテル® Arc™ A シリーズ・グラフィックス
- ・インテル® データセンター GPU フレックス・シリーズ

新たに  
リリース!

- 1 Avengers: Infinity War - Digital Domain, Marvel Studios, Chaos Group V-Ray
- 2 Moana Island Scene, Walt Disney Animation Studios, publicly available dataset, 15fps+, ~160 billion prims
- 3 Scene courtesy of Frank Meinel
- 4 Model from Leigh Orf at University of Wisconsin. For more tornado visualization, visit Leigh Orf's site
- 5 Smoke volume, data courtesy OpenVDB example repository
- 6 Copyright Bentley Mortors Limited
- 7 USD format version: Converted scene by Jay-Artist CC, modified by Bitterli.

詳細は:  
[www.xlsoft.com/jp/products/intel/oneapi/](http://www.xlsoft.com/jp/products/intel/oneapi/)

# インテル® oneAPI レンダリング・ツールキット

プラットフォーム編 (2023.1バージョン)

[サポート・プラットフォームの詳細はこちら⇒](#)

## • サポート・ハードウェア

- インテル® 64 アーキテクチャー
  - Intel Atom® プロセッサ
  - インテル® Core™ プロセッサ・ファミリー
  - インテル® Xeon® プロセッサ・ファミリー
  - インテル® Xeon® スケーラブル・プロセッサ・ファミリー
- ARM\* アーキテクチャー
  - Apple\* M1

注) インテル® SSE 4.2 命令をサポートしていること

- Xe<sup>e</sup>-HPG または Xe<sup>e</sup>-HPC アーキテクチャー以降 (インテル® Embree のみ)
- インテル® Arc™ A シリーズ・グラフィックス
- インテル® データセンター GPU マックス・シリーズ
- インテル® データセンター GPU フレックス・シリーズ

注) GPU を使用する場合には、対応するグラフィックス・ドライバーが必要

## • サポート OS

	ホスト OS/ターゲット OS	開発ツール
Linux*	Red Hat* Enterprise Linux* (RHEL) 8, RHEL 9 Rocky Linux* 8, 9, Ubuntu* LTS 20.04, 22.04 SUSE* Linux Enterprise Server 15 SP3, SP4 Fedora* 36, 37, Debian* 9, 10, 11, Amazon* 2, 2022, WSL* 2	インテル® oneAPI ツールキット向け診断ユーティリティ、 インテル® oneAPI ツールキット向け Visual Studio* Code (VS Code) 拡張、 Visual Studio* 2019、または 2022、 Eclipse*
Windows*	Windows* 10, Windows* 11, Windows Server* 2019, 2022	
macOS*	インテル® プロセッサ搭載の Mac*: macOS* 12, 13 Apple* M1 プロセッサ搭載の Mac*: macOS* 12 以降	

# インテル® Embree

高性能かつ高機能なレイトレーシングとフォトリアリスティック・レンダリング

## 主な機能 / 利点

- 高度に最適化されたレイトレーシング・カーネル・ライブラリー
- プロのレンダリングやサイエンス・ビジュアライゼーション市場で広く採用 (インテル® OSPRay 経由)
- カーネルは最新のインテル® プロセッサ向けに最適化
  - インテル® ストリーミング SIMD 拡張命令 [4.2] からインテル® アドバンスド・ベクトル・エクステンション 512 までサポート

## バージョン 4.0 の新機能

- 外付け GPU をサポートを追加
- インテル® Arc™ GPU
- インテル® データセンター GPU フレックス・シリーズ
- コンパイラーをインテル® oneAPI DPC++/C++ コンパイラーに移行



The Grinch, Courtesy  
Illumination Studios



Intel® Embree with Corona  
Renderer



<https://www.embree.org/> (英語) (Linux\*, Windows\*, macOS\*)

# インテル® オープン VKL

## ボリュウムタイプ

### 主な機能/利点

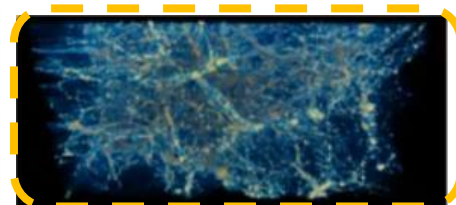
- 3D 空間データのレンダリングとシミュレーションを可能に
- インテル® プラットフォーム用に最適化されたボリュウムデータ処理アルゴリズム

### バージョン 1.3 の新機能 → [詳細はこちら \(英語\)](#)

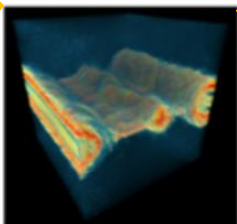
- Cmake で OPENVKL\_ISA\_AVX512SKX\_8\_WIDE オプションの使用により、インテル® AVX-512 8-wide CPU デバイスモードを追加
- VDB ボリュウム: nodesPackedDense、nodesPackedTile パラメーターで、性能向上のための一時的なパッキング/連続したデータレイアウトのサポートを追加
- パーティクル・ボリュウム: メモリーの効率化と性能向上  
Superbuild の依存関係が最新バージョンに更新
- ISPC の対応バージョンは v1.18.0 以降
- レンダリング・キットの最新バージョンはインテル® Embree v4.0.0 と rkcommon v1.11.0 が必要 (バージョン1.3.2)
- ARM\* アーキテクチャーのサポート



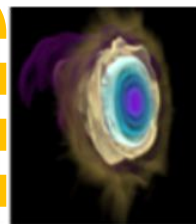
VDB (疎構造)



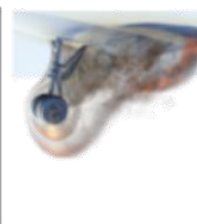
パーティクル



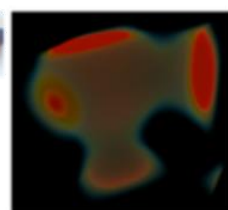
構造体



球形構造体



アダプティブ・  
メッシュ細分化



非構造体

改良版

API

Rayをベースにした  
反復間隔

ボリュウム・  
オブザーバー

サンプリング

勾配計算

陰関数の等値面

マルチ属性  
データ

<https://www.openvkl.org/> (英語) (Linux\*, Windows\*, macOS\*)

# インテル® オープン・イメージ・デノイズ

## 主な機能/利点

- レイトレースを採用したレンダリング・アプリケーションのレンダリング時間の大幅な短縮
- ピクセルあたりの広範囲のサンプル (spp) を処理するようにトレーニングされた効率的な深層学習ベースのノイズ除去フィルター。プレビューと最終フレームのレンダリングに最適
- 柔軟な C/C++ API によって、ほとんどのレンダリング・ソリューションへ簡単な統合が可能
- ニューラル・ネットワークのトレーニング・コードも含む
- 実行時のユーザーがトレーニングしたモデルを指定可能
- ノイズ除去品質の向上 (例: アーティファクトの発生が少ない、いくつかの場合には不明瞭さが少ない)

## バージョン 1.4.3 の新機能

- インストールされた macOS\* バイナリーの、ハードコードされたライブラリー・パスを修正
- インテル® oneDNN カーネルのインテル® VTune™ プロファイラーによるプロファイリングをデフォルトで無効化。Cmake のオプションで有効にする
- 公式バイナリーでインテル® oneTBB 2021.5.0 にアップグレード

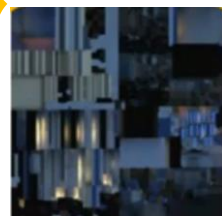
<https://www.openimagedenoise.org/> (英語) (Linux\*, Windows\*, macOS\*)



レイトレーシング用 AI Denoising フィルター  
(オフライン & インタラクティブ)



複数入力の機能バッファー  
(HDR/LDF カラー、アルベド、通常)



ライトマップのサポート



ほとんどのすべての CPU で  
実行 (インテル® CPU/  
インテル® Core™ CPU)

```
// Creates a new filter of the specified type (e.g. "RT").
DNN_API void addDeviceFilter(DNNDevice device, const char* type);

// Returns the #Filter (increments the reference count).
DNN_API void addDeviceFilter(DNNFilter #filter);

// Releases the #Filter (decrements the reference count).
DNN_API void addReleaseFilter(DNNFilter #filter);

// Sets an image parameter of the #Filter (stored in a buffer).
// If byteStride and/or byteStride are zero, these will be computed automatically.
DNN_API void addFilterImage(DNNFilter #filter, const char* name,
                             DNNBuffer buffer, DNNFormat format,
                             size_t width, size_t height,
                             size_t byteOffset,
                             size_t byteStride, size_t byteStride);
```

簡単 & 安定した C/C++ API



トレーニング・  
ツールキット同梱

改良版



# インテル® OSPRay Studio

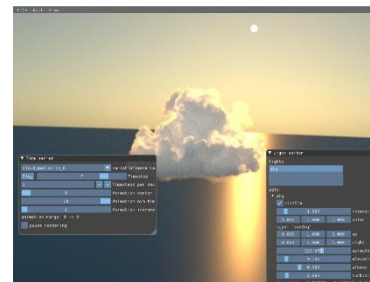
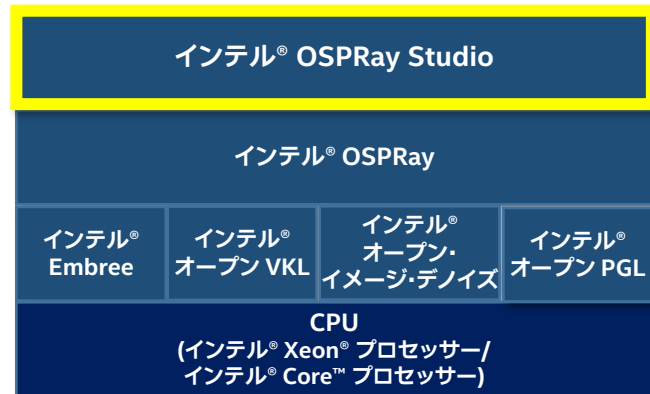
インテル® OSPRayの機能のすべてをサポートするシーングラフ・ベースの使いやすいアプリケーション

## 主な機能:

- プログラミンは不要。サポートされた形式のファイルを読み込んで、表示させるだけ
- サポートしているファイル形式 – obj/mtl, glTF, vdb、構造化/非構造化のポリリウム・フォーマット
- [https://github.com/ospray/ospray\\_studio/blob/master/FEATURES.md](https://github.com/ospray/ospray_studio/blob/master/FEATURES.md) (英語)
- OSPRay 光源タイプをすべてサポート (平行光源、点光源、スポットライト、面光源、HDRI、環境光、Sun-Sky、放射光)
- マテリアル、光源、カメラエディター、カメラパス制御用のシーンビルダー/エディター GUI を備える
- シーンとイメージのエクスポート: ウィンドウサイズに依存しない非常に大規模なイメージ出力をサポートし、オフラインでのイメージ生成用のヘッドレスのバッチモードにも対応
- プラグイン経由のカスタマイズ: プラグインは実行時にロードする共通オブジェクト・ライブラリーでシーングラフとアプリケーション UI をさまざまな面で拡張

## バージョン 0.12.0 の新機能:

- 新フォーマットのサポート: Tiny OpenEXR\*, Tiny DNG\* (TIFF フォーマットのサポート)、OpenImageIO\*



[https://www.ospray.org/ospray\\_studio](https://www.ospray.org/ospray_studio) (英語) (Linux\*, Windows\*, macOS\*)

# USD Hydra 用インテル® OSPRay プラグイン

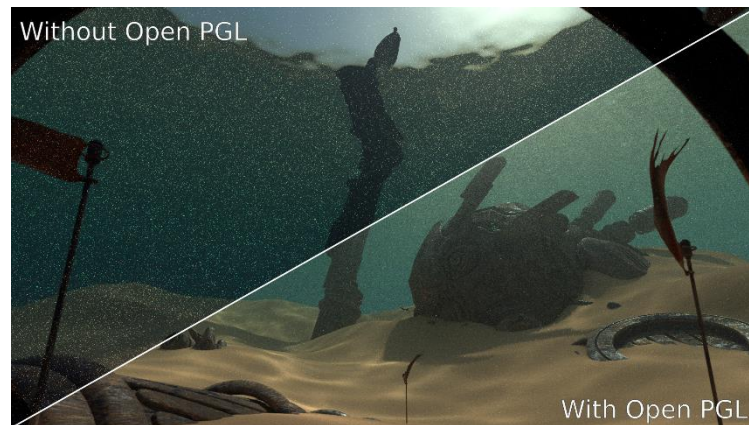
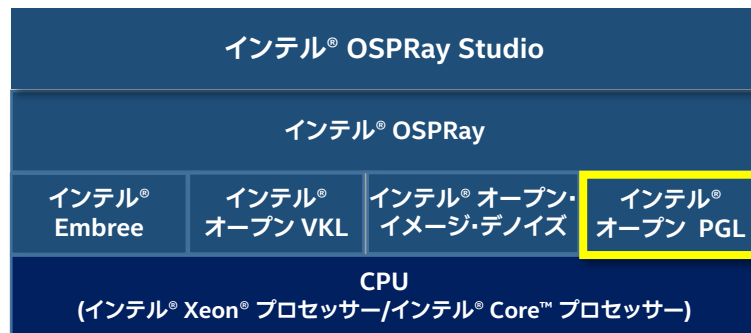
ピクサー社のユニバーサル・シーン・ディスクリプション (USD) 向けのレンダリング・プラグインで、Maya\*、Houdini\* などのアプリケーションを含む Hydra をサポートするアプリケーションに有用



<https://github.com/ospray/hdospray> (英語) (Linux\*, macOS\*)

# インテル® オープン・パス・ガイディング・ライブラリー (プレリリース版)

- 物理ベース・レンダリングでアダプティブ分散リダクション技術を実装するライブラリー
- レンダラーに統合したパスガイドのトレーニング・アルゴリズムにより、レンダリングの大幅な性能向上
- 堅牢で効率的
- 画像データの劣化はなく、性能向上のみ
- インテル® SSE、インテル® AVX、インテル® AVX2、インテル® AVX-512 命令セットで最新のインテル® プロセッサに最適化
- インテル® オープン PGL はインテル® Embree、インテル® TBB が必要



<https://github.com/OpenPathGuidingLibrary/openpgl> (英語)

Path traced image of a variation of the Nishita Sky Demo scene from Blender Studio (CC0) without and with using Open PGL to guide directional samples (i.e., on surfaces and inside the water volume).

# インテル® OSPRay

## スケーラブルでポータブルな分散型レンダリング API

アプリケーション			
インテル® OSPRay			
インテル® Embree	インテル® オープン VKL	インテル® オープン・イメージ・デノイズ	インテル® オープン PGL
インテル® Xeon® プロセッサ / インテル® Core™ プロセッサ			



すべてのプラットフォームで実行



統合されたジオメトリ & ボリューム・レンダリング



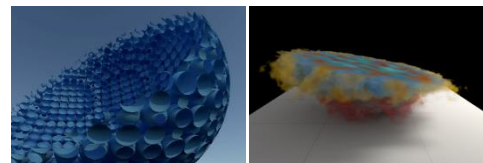
サイエンス・ビジュアルイゼーション・レンダラー & パストレーサー



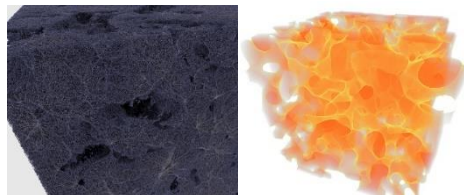
新素材



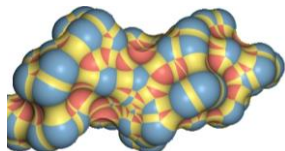
光源ソース  
太陽/空 フォトメトリック



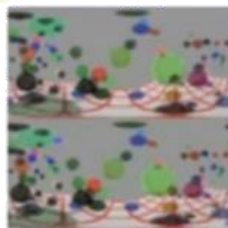
ジオメトリの切断



12B パーティクル/10TB 大規模データセット



拡張性  
例: SES ジオメトリ、UStuttgart



VR 用ステレオ  
3D パノラマ



流線/パーティクル 球体/陰関数等値面  
非多角形ジオメトリ

— 新機能  
- - 改良版

# インテル® OSPRay

## 主な機能/利点

- サイエンス・ビジュアライゼーション向けに開発
- クラスターもサポート可能な、スケーラブルで拡張可能なレイトレーシング・レンダリング・ライブラリーでパストレースとボリューム・レンダリングも含む
- ビジュアライゼーション・アプリケーションを開発するための SDK であり、高レベルのレンダリング API
- スレディングとベクトル化を効果的に使用して、インテル® CPU 上でインタラクティブで忠実度の高いアプリケーションを作成
- プラグインモジュール経由で拡張性を確保
- ボリューム・レンダリング機能を強化するためにインテル® オープン VKL を統合

## バージョン 2.10 & 2.11 の新機能: [→詳細はこちら \(英語\)](#)

- フレーム・バッファー・チャンネルとして、プリミティブ、オブジェクト、インスタンス ID バッファーのサポートを追加
- メッシュとサブディビジョンのジオメトリー向けに面変化属性のサポートを追加
- MPI モジュールの性能向上
- Windows\* 版で単一 ISPC ターゲットをサポート
- ARM64 アーキテクチャーで浮動小数点演算 NEON 命令をサポート

<https://www.ospray.org/> (英語) (Linux\*, Windows\*, macOS\*)

# インテル® OSPRay プログラムの流れ

[APIの詳細はこちら](#) (英語、PDF版)

## 1. レンダラーの初期化:

関数 `ospInit(int *argc, const char **argv)` でインテル® OSPRay にコマンドラインで指定した変数を渡す

## 2. レンダリングを行うオブジェクトの作成と管理:

レンダラー、カメラ、ワールドなどのオブジェクトを作成

- レンダラー作成: `ospNewRenderer()` `scivis/ao/pathtracer` からタイプを選択
- カメラ作成: `ospNewCamera()` `perspective/orthographic/panoramic` からタイプを選択
- ワールドの作成: `ospNewWorld()`

オブジェクトの管理: `ospCommit()`、`ospRelease()`、`ospRetain()`

## 3. レンダリング結果を格納するフレームバッファの確保:

作成 `ospNewFrameBuffer()` とクリア `ospResetAccumulation()`

## 4. レンダリングの実行: 同期 `ospRenderFrameBlocking()`/非同期 `ospRenderFrame()`

## 5. レンダラーの終了: 関数 `ospShutdown()`

# 初期化 (ospInit) のコマンドライン・オプション

[詳細はこちら](#) (英語)

パラメーター	詳細
--osp:debug	マルチスレッドを無効にして、さまざまな追加チェックとデバッグ出力を有効にする
--osp:num-threads=<n>	デフォルトで設定されたすべての検知されたハードウェア・スレッドを使用する代わりに n スレッドを使用
--osp:log-level=<str>	ログレベルの設定。使用可能な値: none、error、warning、info、debug
--osp:warn-as-error	エラー・コールバックを通して警告とエラーメッセージを送る。それ例外は、メッセージ・コールバックを通して警告を送る。警告を有効にするには、十分な logLevel が必要
--osp:load-modules=<name>[,...]	初期化の際に 1 つ以上のモジュールをロード。ospLoadModule(name) と同じ
--osp:device=<name>	インテル® OSPRay が作成するデバイスのタイプとして name を使用。 例: --osp:device=cpu はデフォルトで CPU デバイス。使用するデバイスがモジュールで定義されている場合には、最初に --osp:load-modules=<name> を渡す
--osp:set-affinity=<n>	1 の場合、ソフトウェア・スレッドをハードウェア・スレッドに紐付け、0 の場合には無効とする。デフォルトは 0
--osp:device-params=<param>:<value>[,...]	1 つ以上の他のデバイス・パラメーターをセット。ospDeviceSet*(param, value) と同じ

# インテル® OSPRay

## API のカテゴリー:

- **OSPFrameBuffers:**  
レンダリングされたフレームの最終結果を保持。  
ピクセルのカラー、深度値、累積情報を含む
- **OSPData:**  
1D データ配列であり、GPGPU の「バッファ」に類似。データ配列は、スカラーおよびベクトルデータ (2、3、4 次元)、デバイスを抽象化するほかのアクター (ほかのデータ配列を含む) への参照
- **OSPGeometry:**  
三角形、球、円柱などの幾何学的サーフェス・プリミティブ
- **OSPVolumes:**  
任意の 3D 位置に対してボリュームレンダラーがサンプリングできるスカラー値を生成可能な 3D スカラーフィールド
- **OSPTransferFunctions:**  
スカラーを RGBA カラーにマップ
- **OSPModels:**  
ジオメトリーとボリウムの集合で、階層の親オブジェクト。OSPModel のベクトルは時間的に変化するデータを表す
- **OSPCameras:**  
レンダラーが計算する主光線を生成
- **OSPRenderers:**  
カメラやモデルを使用してピクセルをレンダリング。scivis と pathtracer の 2 つのレンダラーをサポート



# インテル® OSPRay のシーン階層

ワールド (OSPWorld)/インスタンス (OSPInstance)/グループ (OSPGroup)

## • ワールド (OSPWorld)

- 複数のインスタンス (OSPInstance)
- ワールドの光源 (OSPLight)

レンダリングの実行

```
ospRenderFrame(OSPFrameBuffer,  
OSPRenderer, OSCamera,  
OSPWorld);
```

## • インスタンス (OSPInstance)

- 1つのグループ (OSPGroup)
- アフィン変換
- スケール
- 回転
- クォータニオン
- 移動

ワールド空間  
への変換

## • グループ (OSPGroup)

- ジオメトリック・ボリューム[ ]
- ジオメトリック・モデル[ ]
- 光源[ ]  
(ローカル空間座標を共有)

Structured Regular/Spherical,  
AMR(Adaptive Mesh Refinement),  
Unstructured, VDB Volume

Mesh, Subdivision, Spheres, Curves,  
Boxes, Planes, Isosurfaces

Photometric, Directional/Distant,  
Point/Sphere, Spotlight/Ring, Quad,  
Cylinder, HDRI, Ambient, Sun-Sky Light

# インテル® OSPRay のレンダラー

インテル® OSPRay は複数のレンダラーを提供: ospNewRenderer (scivis/ao/pathtracer)

- **SciVis レンダラー:** サイエンス・ビジュアライゼーション用の高速なレイトレーサーでボリューム・レンダリングとアンビエント・オクルージョン (AO) をサポート
- **アンビエント・オクルージョン (AO) レンダラー:** 性能向上のために SciVis レンダラーの機能のサブセットのみをサポート。メインのシェーディングは、光源を全く考慮しない AO であり、ボリューム・レンダリングをサポート
- **Path Tracer:** ソフトシャドウ、間接照明、写実的なマテリアル、多重散乱のあるボリュームをサポート

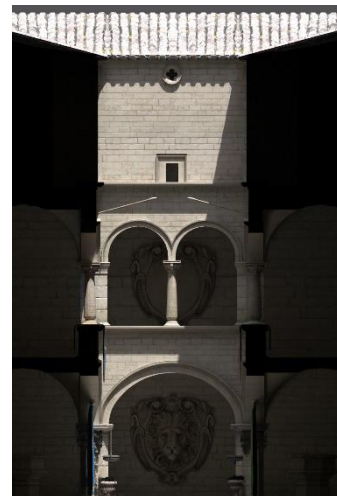
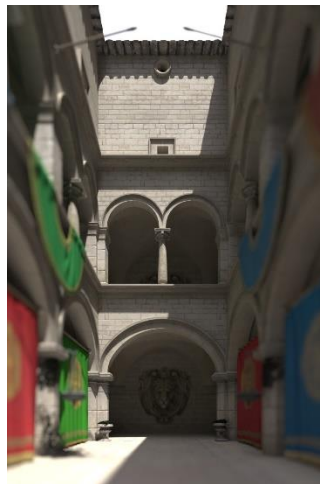
# インテル® OSPRay のカメラ

[詳細はこちら](#) (英語)

インテル® OSPRay は複数のカメラを提供:

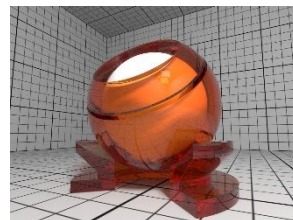
`ospNewCamera(perspective/orthographic/panoramic)`

- **Perspective** カメラ: 透視投影を実装する単一レンズを実装。レンダラーに pathtracer を設定した場合は、オプションとして被写界深度とステレオ・レンダリングをサポート
- **Othographic** カメラ: 深度を考慮しない正投影の単一レンズを実装
- **Panoramic** カメラ: ステレオ・レンダリングをサポートする簡単なカメラを実装。カメラの周囲全体を、緯度/経度のマッピングでキャプチャーする。そのためレンダリング後の画像の比率は 2:1 が最適



# インテル® OSPRay のマテリアル

[詳細情報はこちら \(英語\)](#)



## • OBJ マテリアル

- 拡散、反射、光沢、不透明、法線マップ
- (Lightware/Wavefront の MTL をベース)

## • Principled

- 複数のレイヤーとローブを組み合わせた最も複雑なマテリアル
- 微小平面分布関数 GGX、Oren-Nayar 拡散反射、エネルギーの節約

## • CarPaint

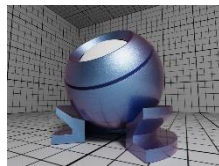
- Principled マテリアルの特別なバージョンで、さまざまな種類の自動車用塗料をサポートしており、MetallicPaint マテリアルよりも柔軟

## • MetallicPaint

- オプションのフレークを含むベースコートとクリアコートで構成される金属塗装マテリアル

## • Metal

- パラメーター eta および k、波長に依存する複雑な屈折率によって制御される物理的な金属



## • Alloy

- Metal マテリアルと同様だが、より直感的でカラー制御が柔軟

## • Glass

- 屈折と体積減衰をサポートしているリアルなガラスマテリアル

## • ThinGlass

- 1つの表面が薄くて、透明な板をモデル化するオブジェクトに有用

## • Luminous

- どんな物理オブジェクトでも、四方八方に様に放射する1つの光源とするマテリアル

## • Transfer 関数: ボリューム・レンダリングのマテリアル

- Transfer 関数は、ボリュームのスカラー値を色と不透明度にマッピングし、ボリュームの特定の機能を視覚的に強調

# インテル® OSPRayのレンダリング

## レンダリングの実行:

- **同期レンダリング ospRenderFrameBlocking:**
  - ospray\_util.h で定義され、以下と同じ動作  
f = ospRenderFrame(); ospWait(f, OSP\_TASK\_FINISHED); return ospGetVariance(fb);
- **非同期レンダリング ospRenderFrame:**
  - OSPFuture ospRenderFrame(OSPFrameBuffer, OSPRenderer, OSCamera, OSPWorld): 関数の戻り値 OSPFuture ハンドルがレンダリングの制御に用いられる
  - ospGetProgress(OSPFuture): レンダリング進行状況の確認
  - ospCancel(OSPFuture): 進行中の非同期レンダリングをキャンセル
  - ospWait(OSPFuture, OSPSyncEvent = OSP\_TASK\_FINISHED): 非同期レンダリングの終了まで待つ
  - ospGetTaskDuration(OSPFuture): 非同期のレンダリング時間
- **マルチデバイス・レンダリング:**
  - 開発中
  - 現バージョンでは、ISPCDevice delegate 自動作成のみに制限

# インテル® OSPRay オブジェクト管理用 API

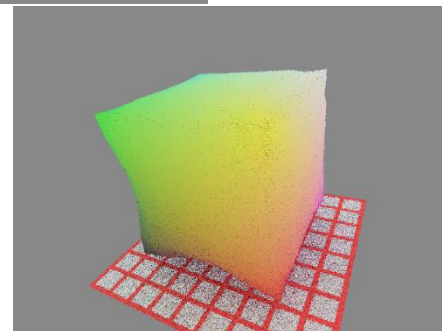
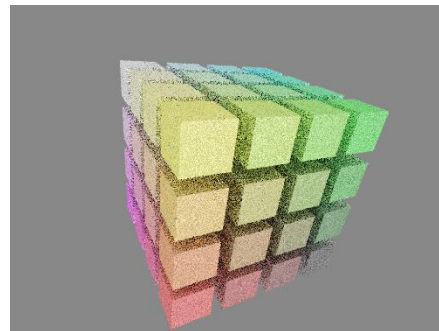
インテル® OSPRay オブジェクト (レンダラー、インスタンス、グループ、カメラなど) のための共通の管理用 API

API	詳細
ospCommit()	ospCommit 関数を呼ぶまで、パラメーターはオブジェクトに渡されない。ospCommit 関数を呼ぶ直前まで追加/修正されたすべてのパラメーターは、ospCommit(Object) で同時に渡される
ospRelease()	インテル® OSPRay ではオブジェクトの有効期間を管理するのに参照カウントを使用するので、オブジェクトを明示的に削除することはできない。ospRelease 関数は、削除の代わりにアプリケーションが指定したオブジェクトを必要とせずアクセスしないことを示して、参照カウントを減少させる。カウントが 0 に達すると、オブジェクトは自動的に削除
ospRetain()	アプリケーションがオブジェクトへの参照カウントを複数保持したい場合に使用
ospShutdown()	アプリケーションでインテル® OSPRay の使用を終了したいときに使用。この関数により、使用しているデバイスをクリーンアップするので、静的なオブジェクトを割り当てている場合には、呼び出し側のアプリケーション・プロセスが終了する前に、アプリケーション内で ospShutdown 関数を呼び出すこと

# デモ (OSPExamples)

## プログラム手順

- プログラムで使用するヘッダーの宣言
- コマンド入力判定と、初期化
- ワールドの設定
- レンダラーの設定とカメラの作成
- フレームバッファ作成とレンダリング



# デモ プログラムで使用するヘッダーの宣言

```
#define _GLIBCXX_USE_CXX11_ABI 0
// rkcommon
/* インテル (R) oneAPI レンダリング・ツールキットのさまざまなコンポーネントで
  使用される C++ のインフラと Cmake ユーティリティの共通ライブラリー */
#define OSPRAY_CPP_RKCOMMON_TYPES

// rkcommon
#include "rkcommon/math/rkmath.h"
#include "rkcommon/math/vec.h"
#include "rkcommon/utility/ParameterizedObject.h"
#include "rkcommon/containers/TransactionalBuffer.h"
#include "rkcommon/math/AffineSpace.h"

// インテル(R) OSPRay のインクルード
#include "ospray/ospray_cpp.h"
#include "ArcballCamera.h"

// ospray_testing のインクルード
#include "ospray/ospray_testing/ospray_testing.h"

// GL 数値演算ライブラリーをインクルード
#include "glm/vec2.hpp"
#include "glm/vec3.hpp"
#include "glm/vec4.hpp"
#include "glm_box3.h"

// RenderKit_Learning_Path/utils のファイルをインクルード
#include "utils.h"
```

シーンごとにワールド  
を作成し直すための  
builder

```
// C++ 標準入出力ライブラリーをインクルード
#include <iostream>
#include <stdexcept>
#include <exception>
#include <vector>
#include <functional>
#include <string>
// argh コマンドライン・パーサー
#include "argh.h"
using namespace ospray;
using namespace rkcommon::math;
using namespace std;
// リストされたさまざまなシーンを表す文字列のベクトル
static const std::vector<std::string> g_scenes = {
    "boxes",
    "cornell_box",
    "curves",
    "gravity_spheres_volume",
    "gravity_spheres_isosurface",
    "perlin_noise_volumes",
    "random_spheres",
    "streamlines",
    "subdivision_cube",
    "unstructured_volume",
    "planes",
    "clip_with_spheres",
    "clip_with_planes",
    "clip_gravity_spheres_volume",
    "clip_perlin_noise_volumes"
};
```



# デモ コマンド入力判定と、初期化

```
int main(int argc, const char* argv[]) try {  
  
    // コマンドライン・パーサーの設定: プログラム ospExamples.cpp 実行時のコマンドラインが入力  
    auto parser = argh::parser(argc, argv);  
    parser.parse(argc, argv, argh::parser::PREFER_PARAM_FOR_UNREG_OPTION);  
  
    // コマンドライン入力から szRenderer 変数を抜き出して設定  
    std::string szRenderer;  
    parser({"-szRenderer", "--szRenderer"}, "scivis") >> szRenderer;  
  
    // コマンドライン入力から nScene 変数を抜き出して設定  
    int nScene;  
    parser({"-nScene", "--nScene"}, 0) >> nScene;  
  
    // インテル(R) OSPRay レンダラー/デバイスの初期化  
    utils::initializeOSPRay(argc, argv);  
  
    // レンダリングする画像サイズ  
    vec2i imgSize;  
    imgSize.x = 1024; // width  
    imgSize.y = 768; // height  
    // インテル(R) OSPRay オブジェクト  
    cpp::Renderer renderer;  
    cpp::Camera camera{"perspective"};  
    cpp::World world;  
    // アークボール・カメラのインスタンス  
    std::unique_ptr<ArcballCamera> arcballCamera;  
  
    vec4f backgroundColor { 0.25f, 0.25f, 0.25f, 1.f};
```

インテル® OSPRay の初期化と使用可能なデバイスの設定 & エラー処理

ユーザー定義の  
アークボール・カメラ

# デモ ワールドの設定

```
// コミットするインテル(R) OSPRay オブジェクトの実行リスト
rkcommon::containers::TransactionalBuffer<OSPObject> objectsToCommit;

auto builder = testing::newBuilder(g_scenes[nScene]);
testing::setParam(builder, "rendererType", szRenderer);
testing::commit(builder);

world = testing::buildWorld(builder);
testing::release(builder);

world.commit();
```

シーンを選択

```
static const std::vector<std::string> g_scenes = {
    "boxes",
    "cornell_box",
    "curves",
    "gravity_spheres_volume",
    "gravity_spheres_isosurface",
    "perlin_noise_volumes",
    "random_spheres",
    "streamlines",
    "subdivision_cube",
    "unstructured_volume",
    "planes",
    "clip_with_spheres",
    "clip_with_planes",
    "clip_gravity_spheres_volume",
    "clip_perlin_noise_volumes"
};
```

- シーンの名前から対応する testing::Builder 構造体のインスタンスを作成
- Builder は cpp ラッパーの形式で提供され、インテル® OSPRay シーン階層とインテル® OSPRay API の使用ガイドに最適
- cpp::Geometry、cpp::Volume、cpp::Light のようなシーンのオブジェクトをインスタンス化して管理

Builder のソースプログラムは、インテル® OSPRay の master よりダウンロード可能

→ [apps/common/ospray\\_testing/builders/](#) (英語)

# デモ レンダーの設定とカメラの作成

```
// レンダー・オブジェクト (scivis または pathtracer) の作成
renderer = cpp::Renderer(szRender.c_str());

// レンダーの変更時にセットした背景色を保持
renderer.setParam("backgroundColor", backgroundColor);
if(szRenderer == "sciviz") {
    renderer.setParam("aoSamples", 16);
    renderer.setParam("aoRadius", 100.f);
    renderer.setParam("aoIntensity", 1.f);
    renderer.setParam("volumeSamplingRate", 1.f);
} else if(szRenderer == "pathtracer") {
    renderer.setParam("lightSamples", 1);
    renderer.setParam("geometryLights", true);
    renderer.setParam("roulettePathLength", 5);
    renderer.setParam("maxContribution", 10.f);
}
renderer.commit();

// アークボール・カメラ・モデルを作成
arcballCamera.reset(new ArcballCamera(world.getBounds<box3f>(), imgSize));
arcballCamera->updateWindowSize(imgSize);
arcballCamera->rotate(vec2f(0.f), vec2f(0.25f));

camera.setParam("aspect", imgSize.x / float(imgSize.y));
camera.setParam("position", arcballCamera->eyePos());
camera.setParam("direction", arcballCamera->lookDir());
camera.setParam("up", arcballCamera->upDir());
camera.commit();
```

ユーザー定義の  
アークボール・カメラ

# デモ フレームバッファ作成とレンダリング

```
// フレームバッファの作成と設定。フレームバッファはレンダリングされた画像のx方向、y方向のサイズとフォーマット、色とチャンネルを持った2Dイメージデータを保持
```

```
// 使用可能な画像フォーマット:
```

```
// OSP_FB_NONE: フレームバッファはアプリケーションによってマッピングされない
```

```
// OSP_FB_RGBA8: ビット [0-255] 線形色空間、赤、緑、青、アルファ
```

```
// OSP_FB_SRGBA: ビット sRGB ガンマ補正色空間と線形アルファ
```

```
// OSP_FB_RGBA32F: 32ビット浮動小数点コンポーネント 赤、緑、青、アルファ
```

```
ospray::cpp::Framebuffer framebuffer(
```

```
    imgSize.x, imgSize.y, OSP_FB_SRGBA, OSP_FB_COLOR | OSP_FB_ACCUM);
```

```
framebuffer.clear();
```

フォーマット

チャンネル

```
// 1フレームをレンダリング
```

```
framebuffer.renderFrame(renderer, camera, world);
```

```
// フレームバッファにアクセスして、内容をPNGファイルに書き込む
```

```
uint32_t *fb = (uint32_t *)framebuffer.map(false ? OSP_FB_ALBEDO : OSP_FB_COLOR);
```

```
utils::writePNG("boxes.png", glm::ivec2(1024, 768), fb);
```

```
framebuffer.unmap(fb);
```

```
return 0;
```

```
} catch( std::exception &ex ) {  
    std::cout << ex.what() << std::endl;  
}
```

アルファ値を含むRGB  
カラー

プログレッシブ・リファインメ  
ント用のアキュムレーション・  
バッファ

フレームバッファの  
OSP\_FB\_COLOR チャンネルに  
アクセス

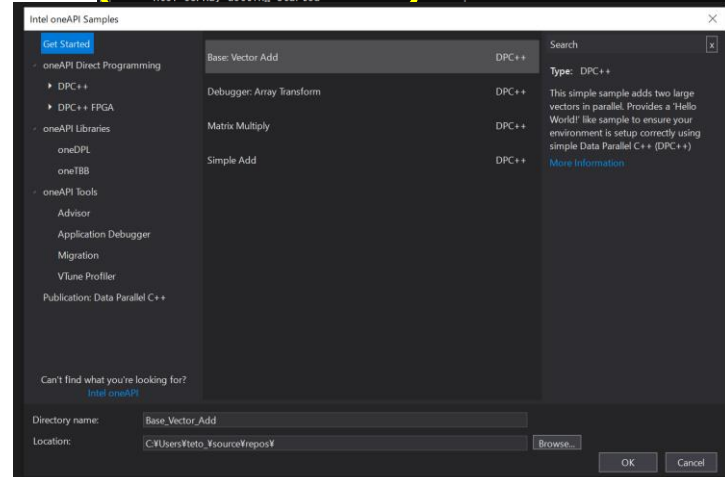
最初にヒットしたときのレンダリング  
して格納されたマテリアルの反射率  
(光源なしの色)

# インテル® oneAPI レンダリング・ツールキット

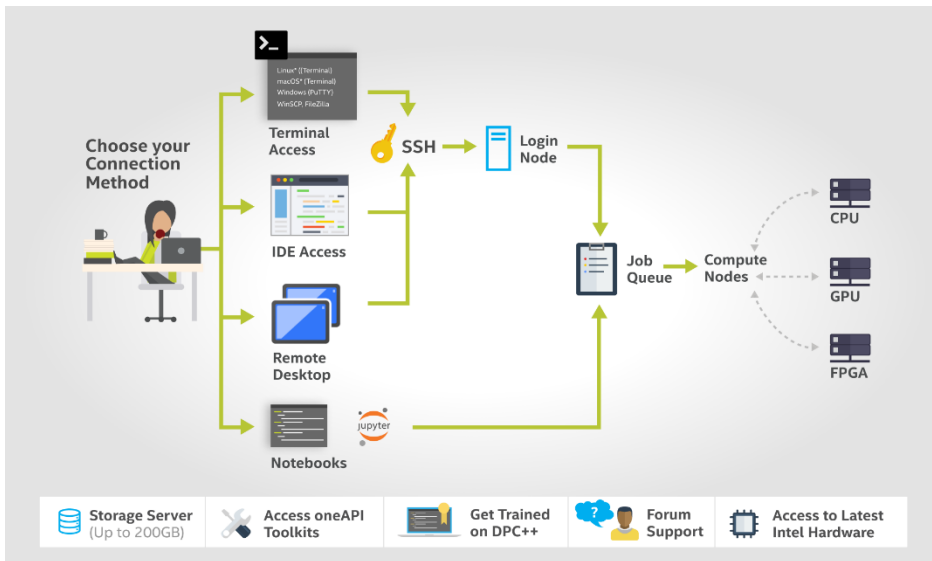
## サンプルプログラムの入手方法

- インテル社のコードサンプルから入手  
<https://www.intel.com/content/www/us/en/developer/tools/oneapi/rendering-toolkit.html>  
(英語)
- インテル® oneAPI CLI サンプルブラウザーの使用
  - \$ oneapi-cli の実行  
(\$ /opt/intel/oneapi/setvars.sh の実行後)
- インテル® oneAPI Visual Studio\* コード拡張機能を使用
  - [拡張機能] > [Intel] > [Browse Intel oneAPI Samples]

```
Intel® oneAPI Tools - oneapi-cli.exe
oneAPI Libraries
├── oneTBB
│   └── Intel Embree Getting Started
├── Getting Started
│   └── Simple Model
├── oneDPL
│   └── Gamma Correction
├── oneMKL
│   ├── Jack Scholes
│   ├── Jaco Socholesky Decomposition
│   ├── Jaco SGLU Decomposition
│   ├── Computed Tomography
│   ├── Fourier Correlation
│   ├── Matrix Multiply MKL
│   ├── Monte Carlo European Opt
│   ├── Monte Carlo PI
│   ├── Random Sampling Without Replacement
│   ├── Sparse Conjugate Gradient
│   └── Student's T-test
├── oneTBB
│   ├── BB ASYNC SYCL
│   ├── BB ASResumable Tasks SYCL
│   └── BB ASResumable SVJ
├── oneAPI Libraries
│   ├── Open Image Denoise
│   └── Intel OSPRay Getting Started
```



# インテル® DevCloud for oneAPI による ビジュアル開発



- アプリケーションの実行、ビジュアライゼーション・パフォーマンスの最適化にインテル® oneAPI レンダリング・ツールキット
- リモート・デスクトップ機能でレンダリングを可視化
- 最新のインテル製ハードウェアでワークロードの評価が可能
- ガイド付きサンプル・アプリケーションの詳細  
<https://devcloud.intel.com/oneapi/home/> (英語)
- サインアップ  
[software.intel.com/DevCloud/oneAPI/sign-up](https://software.intel.com/DevCloud/oneAPI/sign-up) (英語)

フリーアクセス、インストール不要、セットアップ & 設定不要  
さまざまなインテル® アーキテクチャー &  
インテル® oneAPI ツールのテストドライブ

# インテル® oneAPI ツールキット

## サポート体制

- インテル社エンジニアのサポート、日本語サポート、日本語の最新技術資料が欲しい
  - インテル® oneAPI ツールキットのライセンスを[購入](#)
  - 優先サポートユーザーへ
- **さまざまな最新のプラットフォーム上で動作確認したい**
  - インテル® DevCloud for API に[サインアップ](#) (英語)
  - インテル® oneAPI ツールキットなどの開発環境はすでに準備
  - リモート・デスクトップで動作確認
- **ターゲット・プラットフォームのバージョンがない、オープンソースでテストしたい**
  - オープンソースの各サイトからダウンロード可能
  - バイナリー版でもプラットフォームでの検証はない
  - 質問があればオープンソースのコミュニティー内で解決



# インテル® oneAPI 関連のドキュメント

(日本語)



HPSC サイトで期間限定公開中の日本語ドキュメント (<https://hpc-event.jp/contents.html>)

\*期間終了後は、購入者のみ

- インテル® ソフトウェア開発製品に関する  
並列化マガジン

- The Parallel Universe 日本語版

- 最新の日本語版パッケージ

- インテル® DevCloud for oneAPI
- インテル® VTune™ プロファイラー

- インテル® VTune™ プロファイラー  
パフォーマンス解析クックブック

- インテル® Advisor クックブック

- アーキテクチャー向け最適化リファレンス  
およびホワイトペーパー

## oneAPI 関連資料

- oneAPI 仕様
- oneAPI、SYCL\*、OpenMP\* 関連ガイド
- インテル® oneAPI ツールキット、同梱コンポー  
ネント関連ガイド
- oneAPI for NVIDIA\* GPU および AMD\* GPU  
関連ガイド

- インテル® oneAPI ツールキット製品カタログ

ベース・ツールキット/HPC ツールキット/IoT ツールキット/  
レンダリング・ツールキット

<https://www.isus.jp/devcloud/devcloud-for-oneapi-jp/>



# 追加の技術情報とデモビデオ (英語)

- Tech.Decoded レンダリング・ウェビナー (<https://techdecoded.intel.io/?s=rendering>)
- インテル® OSPRay Studio を使用したベントレーモーターズ社のインタラクティブ・バーチャル・シヨールーム (<https://youtu.be/hAEAu6DVySM>)
- Interactive Volumetric Path Traced Cloudscape with Intel® Open Volume Kernel Library, Intel® OSPRay, and Intel® OSPRay Studio (<http://youtu.be/cpRMNuyiTig>)
- SIGGRAPH 2020 インテル® DevMesh (<https://bit.ly/siggraph20>)
- [University of Chicago Uses SciVis for a Billion Cells, COVID-19, and Invisible Monsters](#)

Using Visualization  
to See a Billion Cells &  
Combat Invisible Monsters

THE UNIVERSITY OF CHICAGO | Research Institute for Data Science | intel



お問い合わせはこちらまで  
<https://www.xlsoft.com/jp/qa>

Intel、インテル、Intel ロゴ、その他のインテルの名称やロゴは、Intel Corporation またはその子会社の商標です。

\*その他の社名、製品名などは、一般に各社の商標または登録商標です。

インテル® ソフトウェア製品のパフォーマンス / 最適化に関する詳細は、[Optimization Notice \(最適化に関する注意事項\)](#) を参照してください。

© 2023 Intel Corporation. 無断での引用、転載を禁じます。

XLsoft のロゴ、XLsoft は XLsoft Corporation の商標です。Copyright © 2023 XLsoft Corporation.